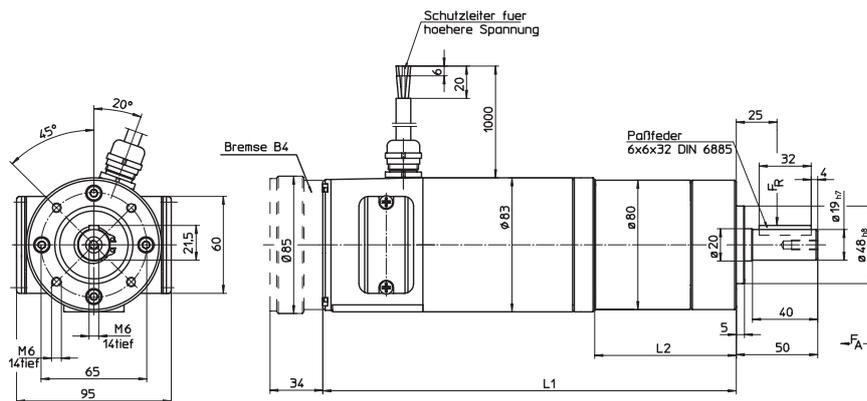




GNM 5480 - GP 80

Gleichstrom- Getriebemotoren mit permanentem Magnetfeld

Motoren Baureihe GNM 5480
mit + ohne Haltebremse
Planeten-Getriebe Baureihe GP 80
max. zul. 120 Nm



| Motor-Typ | Getriebe- Untersetzungen | Maß | |
|-----------|-----------------------------|-------|-------|
| | | L1 | L2 |
| GNM 5480E | 5,8:1 - 9 :1 | 273 | 65 |
| GNM 5480E | 23 :1 - 52,2 :1 | 295,5 | 87,5 |
| GNM 5480E | 92,8:1 - 302 :1*) | 314,5 | 106,5 |

*) Verkürzte Bauform auf Anfrage.

| | | | |
|--------------------------------|---------------------|------|--|
| Typ | GNM 5480 - GP 80 | | |
| Serie | E | | |
| Betriebsart nach VDE 0530 | S1 | | |
| Isolationsklasse nach VDE 0530 | F | | |
| Schutzart nach VDE 0530 | IP 54 | | |
| Anschlußart | Mantelleitung | | |
| Drehrichtung | reversibel | | |
| Lagerung (Motor und Getriebe) | Kugellager | | |
| Getriebe | nicht selbsthemmend | | |
| Haltebremse B 4: | | | |
| Nennspannung | V | 24 | |
| Nennstrom | A | 0,14 | |
| Stat. Bremsmoment (Motorwelle) | Nm | 1 | |
| Max. Schaltzahl/h | | 2000 | |

● Motoren auch mit Gleichstrom-Tachogenerator und/ oder Inkrementalgeber lieferbar

Motoren-Aufbau:

Kohlebürstenhalteröffnung ist durch Abnahme der Abdeckung zugänglich.

Flanschbefestigung mit 4 Gewinden, siehe Maßbild.

Drehrichtung:

Änderung der Drehrichtung durch Umtauschen der Anschlüsse.

1. Bestell-Beispiel:

Motor - Getriebe
GNM 5480 - GP 80
42 V, 3000 min⁻¹ - 9:1

2. Bestell-Beispiel:

Motor - Haltebremse - Getriebe
GNM 5480 - B 4 - GP 80
24 V, 3000 min⁻¹ - 24 V - 16:1

Sonderausführungen auf Anfrage.

GNM 5480E - GP 80

| 1 Nennspannung ¹⁾ | 2 Nenndrehzahl | 3 Nennrehmoment | 4 Anlaufmoment | 5 Nennrehmoment bei Mischstrom | 6 Nennleistung | 7 Nennstrom | 8 Nennstrom bei Mischstrom | 9 Spitzenstrom | 10 Leistung Getriebe-Eingang | 11 Nenndrehzahl Getriebe-Eingang | 12 Untersezung Getriebe | 13 Wirkungsgrad Getriebe | Grenzbelastung Getriebe | | | 17 Max. Verdrehspiel | 18 Massenträgheitsmoment Getriebe ³⁾ | 19 Gesamtgewicht Motor + Getriebe | 20 Gesamtgewicht Motor + Getriebe + Bremse | 21 F _r (Zul. radiale Wellenlast) ⁴⁾ | 22 F _a (Zul. axiale Wellenlast) |
|------------------------------|-------------------|-------------------|-------------------|--------------------------------|----------------|-------------------|----------------------------|-------------------|------------------------------|----------------------------------|-------------------------|--------------------------|-------------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-------------------------------------------------|-----------------------------------|--------------------------------------------|-----------------------------------------------------------|--------------------------------------------|
| | | | | | | | | | | | | | 14 Max. Leistung | 15 Max. Dauermoment | 16 Max. Anlaufmoment | | | | | | |
| V | min ⁻¹ | Nm | Nm | Nm | W | A | A | A | W | min ⁻¹ | i | % | W | Nm | Nm | < min | kgm ² | kg | kg | N | N |
| 24 42 | 517 | 4,4 | 23 | 2,9 | 240 | 12,9 | 9,0 | 115 | 250 | 3000 | 5,8:1 | 95 | 2710 | 50 | 70 | 20 | 0,00274x10 ⁻³ | 5,8 | 6,9 | 900 | 400 |
| 24 42 | 333 | 6,8 | 35 | 4,5 | 240 | 12,9 | 9,0 | 115 | 250 | 3000 | 9 :1 | 95 | 700 | 20 | 40 | 20 | 0,00121x10 ⁻³ | 5,8 | 6,9 | 900 | 400 |
| 24 42 | 129 | 17 | 91 | 11 | 225 | 12,9 | 9,0 | 115 | 250 | 3000 | 23,2:1 | 90 | 1355 | 100 | 120 | 25 | 0,00215x10 ⁻³ | 6,9 | 8,0 | 900 | 400 |
| 24 42 | 89 | 24 | 120 ²⁾ | 16 | 225 | 12,9 | 9,0 | 105 ²⁾ | 250 | 3000 | 33,6:1 | 90 | 935 | 100 | 120 | 25 | 0,00208x10 ⁻³ | 6,9 | 8,0 | 900 | 400 |
| 24 42 | 57 | 37 | 120 ²⁾ | 25 | 225 | 12,9 | 9,0 | 68 ²⁾ | 250 | 3000 | 52,2:1 | 90 | 600 | 100 | 120 | 25 | 0,00087x10 ⁻³ | 6,9 | 8,0 | 900 | 400 |
| 24 42 | 32 | 63 | 120 ²⁾ | 42 | 215 | 12,9 | 9,0 | 39 ²⁾ | 250 | 3000 | 92,8:1 | 85 | 340 | 100 | 120 | 30 | 0,00213x10 ⁻³ | 7,5 | 8,6 | 900 | 400 |
| 24 42 | 22 | 91 | 120 ²⁾ | 61 | 215 | 12,9 | 9,0 | 27 ²⁾ | 250 | 3000 | 134,5:1 | 85 | 235 | 100 | 120 | 30 | 0,00213x10 ⁻³ | 7,5 | 8,6 | 900 | 400 |
| 24 42 | 15 | 100 ²⁾ | 120 ²⁾ | 88 | 160 | 10 ²⁾ | 9,0 | 19 ²⁾ | 190 | 3000 | 195 :1 | 85 | 160 | 100 | 120 | 30 | 0,00206x10 ⁻³ | 7,5 | 8,6 | 900 | 400 |
| 24 42 | 10 | 100 ²⁾ | 120 ²⁾ | 100 | 105 | 7,0 ²⁾ | 7,0 | 13 ²⁾ | 125 | 3000 | 302 :1 | 85 | 105 | 100 | 120 | 30 | 0,00086x10 ⁻³ | 7,5 | 8,6 | 900 | 400 |

Toleranzen ± 10 %

Zu Spalte 3 und 13

Diese Getriebewerte gelten im betriebswarmen Zustand nach Einlaufphase.

Zu Spalte 5 und 8

Bei Mischstrom (Faktor 0,7), wie z.B. bei Gleichstrom aus Einphasen-Brückengleichrichtung mit Oberwellenanteil über 5%, dürfen die angegebenen Werte nicht überschritten werden.

Zu Spalte 4 und 9

Werte entsprechen der Getriebe- Grenzbelastung. Bei hohen Untersetzungen können die zulässigen Ströme geringer sein als die Nennströme der Motoren. Ströme dann geeignet begrenzen, z.B. durch Einstellung am Servoverstärker.

Zu Spalte 14, 15 und 16

Um eine Überlastung des Getriebes zu vermeiden, dürfen die genannten Grenzbelastungen nicht überschritten werden. Bei Umkehrbetrieb sind die Grenzbelastungswerte mit Faktor 0,75 zu multiplizieren.

²⁾ Motorstrom muß auf den reduzierten Wert begrenzt werden.

³⁾ Werte sind auf Motorwelle reduziert.

⁴⁾ Mitte des Wellenzapfens.